Estos servomotores funcionan con un periodo de 20ms, es decir, podremos cambiar de posición cada 20ms como mínimo.

| **Servo motores** |  |
| --- | --- |
| Polarizado | Sí |
| Tensión operativa | 4,8V |
| Rotación | 0° a 180° |
| Torque estático | 4,5V > 1,5Kg/cm |

Los servomotores que encontramos en el kit suelen tener los cables con los colores marrón, rojo y naranja, los cuales se corresponden con el GND, 5V y Pin de salida analógica respectivamente.

Por otro lado, el potenciómetro a utilizar abarca una resistencia de 0Ω a 10KΩ y lo utilizaremos para regular el servomotor.

| **Potenciómetro** |  | |
| --- | --- | --- |
| Polarizado | Sí | |
| Resistencia mínima | 0Ω | |
| Resistencia máxima | 10KΩ | |
| Precisión |  |